

สถาบันวิจัยและพัฒนาแห่งมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

รายการผลงานวิจัย

<p><b>ชื่อ</b> ดร.นิตริรงค์ พงษ์พานิช</p> <p><b>ตำแหน่ง</b> นักวิจัย</p>	<p><b>สังกัด</b> กองบริหารการวิจัยและบริการวิชาการ (ฝ่ายเครื่องจักรกลการเกษตรแห่งชาติ) สำนักงานวิทยาเขต กำแพงแสน</p>
<p><b>การศึกษา</b> วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต(วิศวกรรมเครื่องกล), มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, ไทย, 2550                  วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต(วิศวกรรมเครื่องกล), มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, ไทย, 2552                  วิศวกรรมศาสตรดุษฎีบัณฑิต(วิศวกรรมเครื่องกล), มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, ไทย, 2561</p>	
<p><b>สาขาเชี่ยวชาญ/สนใจ</b> การออกแบบเครื่องจักรกล, ระบบควบคุมอัตโนมัติ, การสิ้นเสเทือนเชิงกล</p>	
<p><b>โครงการวิจัย</b></p> <p>ปี 2555 การออกแบบและพัฒนาอุปกรณ์ตัดเครือกล้วย ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.</p> <p>ปี 2554-2555 การพัฒนาประสิทธิภาพของเตาชีวมวลโดยใช้แบบจำลองพลศาสตร์ของไหลเชิงคำนวณ ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากศูนย์ความเป็นเลิศทางวิชาการด้านเครื่องจักรกลการเกษตรและอาหาร</p> <p>ปี 2556-2557 โครงการขุดพัฒนาระบบสมองกลฝังตัวแบบกราฟิกสำหรับภาคการเกษตร ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานพัฒนาการวิจัยการเกษตร (สวก.)</p> <p>ปี 2557 การพัฒนาและออกแบบเครื่องเคลือบเมล็ดพันธุ์โดยใช้หลักการควบคุมความดันของสารเคลือบและระบบควบคุมอุณหภูมิการอบแห้ง ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.</p> <p>ปี 2556-2557 การออกแบบและพัฒนาของบังคับวาล์วเพื่องานทางสัตวแพทย์ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากผู้ประกอบการ (น.สพ.กฤษฎา บำรุงกิจ และ น.สพ.ธีระชาติ เสรีจกิจ)</p> <p>ปี 2556-2557 โครงการขุดพัฒนาระบบสมองกลฝังตัวแบบกราฟิกสำหรับภาคการเกษตร ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากผู้ประกอบการ (นาวาโท ดร.กฤษฎา แสงเพชรสอง)</p> <p>ปี 2559 การออกแบบและพัฒนาเครื่องปลูกข้าวโดยใช้เมล็ดพันธุ์ด้วยระบบควบคุมอัตโนมัติ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.</p> <p>ปี 2558-2560 ออกแบบพัฒนาสร้างจอบขุดระบบไฮดรอลิกส์แบบ 4 ใบมีด ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานพัฒนาการวิจัยการเกษตร (สวก.)</p> <p>ปี 2560 การพัฒนาเครื่องเคลือบเมล็ดพันธุ์โดยการฉีดพ่นสารเคลือบร่วมกับกระบวนการทำงานต่อเนื่องของระบบสายพานลำเลียง ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.</p> <p>ปี 2562 การศึกษาอิทธิพลของการประยุกต์ใช้หลอด LEDs ในการปลูกพืชด้วยระบบกรีนเฮาส์แบบทันสมัยเพื่อต่อยอดโครงการพัฒนาวัสดุปลูกอินทรีย์จากมะพร้าวของบริษัท ทropicana ออยล์ จำกัด ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ</p> <p>ปี 2562-2563 การศึกษาและพัฒนาโลจิสติกส์ด้านการผลิตเครื่องจักรกลการเกษตรของประเทศไทยภายใต้บริบทไทยแลนด์ 4.0 ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานกองทุนสนับสนุนการวิจัย (สกว.)</p> <p>ปี 2562-2563 เครื่องตัดข้อต้อด้วยระบบกึ่งอัตโนมัติ ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานกองทุนสนับสนุนการวิจัย (สกว.)</p> <p>ปี 2563-2564 โครงการหุ่นยนต์เคลื่อนที่ไร้สาย และแพลตฟอร์ม Big data analytic สำหรับสนับสนุนการทำงานของเกษตรกรแปลงใหญ่ ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากกองทุนพัฒนาดิจิทัลเพื่อเศรษฐกิจและสังคม</p> <p>ปี 2562-2563 การออกแบบและสร้างรถเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังขับเคลื่อนด้วยตัวเอง ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ ( สวทช.)</p>	
<p><b>บทความวิจัยในการประชุมวิชาการ</b></p> <p>ระดับชาติ</p> <p>- Suttipom Niamhom, Nitirong Pongpanich, Anek Sukcharoen, "Development of Biomass Stove Efficiency By Computational Fluid Dynamic", การประชุมวิชาการครั้งที่ 9 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตกำแพงแสน (2012)</p>	

สถาบันวิจัยและพัฒนาแห่งมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

รายการผลงานวิจัย

<p><b>ชื่อ</b> ดร.นิติรงค์ พงษ์พานิช</p> <p><b>ตำแหน่ง</b> นักวิจัย</p>	<p><b>สังกัด</b> กองบริหารการวิจัยและบริการวิชาการ (ฝ่ายเครื่องจักรกลการเกษตรแห่งชาติ) สำนักงานวิทยาเขต กำแพงแสน</p>
<p>- Nitirong Pongpanich, ดำรงค์ศักดิ์ กิจเดช, Withit Chatlatanagulchai, "Input Shaping Technique With Quantitative Feedback Theory For Reduce Residual Vibration of a Flexible Link Robot", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 28 (2014)</p> <p>- Nitirong Pongpanich, Watcharapol Chayaprasert, ภัทรพร สัญชาติเจตน์, อธิเดช มูลมั่งมี, กฤษฎา แสงเพชรส่อง, "DEVELOPMENT AND TESTING OF AN AUTOMATIC TEMPERATURE AND RELATIVE HUMIDITY CONTROL SYSTEM FOR EVAPORATIVE COOLING GREENHOUSES", การประชุมวิชาการสมาคมวิศวกรรมเกษตรแห่งประเทศไทยระดับชาติ ครั้งที่ 16 และระดับนานาชาติ ครั้งที่ 8 (2015)</p> <p>ระดับนานาชาติ</p> <p>- Nitirong Pongpanich, Withit Chatlatanagulchai, Ittdej Moonmangmee, Wichet Srichonped, "The Acceleration Limit in Input-Shaped System to Reduce Residual Vibration of a Flexible Link Robot", The 6th TSME International Conference on Mechanical Engineering (2015)</p> <p>- Withit Chatlatanagulchai, Nitirong Pongpanich, Pisai Yaemprasuan , "Improving manual control of two-link pendulum on gantry crane with anti-delay closed-loop input shaping", The 9th regional conference on mechanical and manufacturing engineering (RCMME 2017) (2017)</p>	

ผลงานวิจัยนี้เป็นรายการรวบรวมระหว่างปี 1 มกราคม 2555 - 10 กรกฎาคม 2563