

## ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<b>ชื่อ</b> นายศิวกร สุขประเสริฐชัย	
<b>ตำแหน่งทางวิชาการ</b>	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมทางทะเล คณะพาณิชยการนาวีนานาชาติ
<b>การดำรงตำแหน่งบริหาร</b> -	
<b>การศึกษา</b> วศ.ม. (วิศวกรรมการวัดคุม), สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง, ไทย, 2556 วท.บ. (ฟิสิกส์ประยุกต์-เครื่องมือวิทยาศาสตร์และอุตสาหกรรม), สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง, ไทย, 2553	
<b>สาขาเชี่ยวชาญ/สนใจ</b> Embedded System, Computer Vision, Instrumentation	
<b>งานสอน</b> Electronic Navigation Introduction to Marine Electrical Engineering Laboratory in Marine Electrical Engineering Marine Communication Marine Electrical Engineering Laboratory Microprocessor Application in Physics Naval Architecture and Marine Engineering Project Naval Architecture and Marine Engineering Project Preparation Seminar Ship Control System Shipboard Electrical Machines	
<b>โครงการวิจัย</b> ปี 2560-2561 การพัฒนาชุดตรวจปริมาณน้ำมันของปลาลิ้นดำในสายการผลิตน้ำมันปลาสด ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากศูนย์เทคโนโลยีโลหะและวัสดุแห่งชาติ ปี 2560-2561 การพัฒนาหุ่นยนต์อัจฉริยะเพื่อใช้เป็นชุดทดสอบระบบอัตโนมัติ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนวิจัยตามแผนปฏิบัติการ คณะพาณิชยการนาวีนานาชาติ ปี 2562-2563 การพัฒนาอุปกรณ์วัดการตอบสนองของตา มือ และเท้า ในกีฬาศิลปะป้องกันตัว ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ (สวทช.) ปี 2562-2563 โครงการที่พึ่งพาทางวิชาการ เพื่อชาวบ้านและชุมชน ด้านพาณิชยการ (การพัฒนาแผ่นซีเมนต์เสริมใยผักตบชวา) ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากบริษัท ดี.โอ.มอนด์ จำกัด ปี 2563-2564 โครงการนำร่องศึกษาการเดินทางเรือไฟฟ้าเพื่อสาธารณะและพัฒนาจุดเชื่อมต่อการเดินทาง "ล้อ รวง เรือ" ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากการไฟฟ้าฝ่ายผลิตแห่งประเทศไทย (กฟผ.) ปี 2563-2564 โครงการวิจัยและพัฒนาเรือท่องเที่ยวไฟฟ้า ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากการไฟฟ้าฝ่ายผลิตแห่งประเทศไทย (กฟผ.)	
<b>บทความวิจัยในการประชุมวิชาการ</b> ระดับชาติ - SARINYA SANITWONG NA AYUTTHAYA, Siwakorn Sukprasertchai, ศ. พล.ร.ท.นิรุทธิ์ หงส์ประสิทธิ์, TANARUJ ROJMANAWONG, Phansak lamraksa, "The infrared Automatic Mooring System", KU SRC 1st National Conference 2016 (2016) - Phansak lamraksa, Siwakorn Sukprasertchai, SARINYA SANITWONG NA AYUTTHAYA, SALISA WANGONG, "The development of telerounding robot", การประชุมวิชาการ ครั้งที่ 4 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตศรีราชา วันที่ 28 สิงหาคม พ.ศ. 2563 ณ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตศรีราชา จังหวัดชลบุรี (2020) ระดับนานาชาติ - Siwakorn Sukprasertchai, SARINYA SANITWONG NA AYUTTHAYA, SALISA WANGONG, Phansak lamraksa, "Navigation and maneuvering investigation system based on infrared camera", The Twenty-eighth (2018) International Ocean and Polar Engineering Conference (2018)	

ผลงานวิจัยนี้เป็นรายการรวบรวมระหว่างปี 1 มกราคม 2559 - 7 ธันวาคม 2564