ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายกิตติพงษ์ เยาวาจา **ตำแหน่งทางวิชาการ** ผู้ช่วยศาสตราจารย์	**สังกัด** ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ศรีราชา
การดำรงตำแหน่งบริหาร -	
การศึกษา วศ.ด. (เครื่องกล), มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (บางเขน), ไทย, 2558 วศ.ม. (เครื่องกล), มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (บางเขน), ไทย, 2551 วศ.บ. (เครื่องกล), มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (บางเขน), ไทย, 2549	
สาขาเชี่ยวชาญ/สนใจ การควบคุมอัตโนมัติขั้นสูง (Advanced Automatic Control), ระบบควบคุมเครื่องยนต์และยานยนต์ (Automotive Control), หุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ (Robotics and Automation)	
งานสอน	

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายกิตติพงษ์ เยาวาจา	
ตำแหน่งทางวิชาการ ผู้ช่วยศาสตราจารย์	**สังกัด** ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ศรีราชา

Advanced Automatic Control
Automatic Production System
Automotive Dynamic
Automotive Dynamics
Automotive Engineering I
computer software and applications
Design and Analysis in Mechatronics
Design and Analysis of Mechatronics Systems
Engineering Lab 2
Engineering Measurements
Engineering Project
Engineering Project for Robotics and Automation System II
Engineering Project for Robotics and Automation System III
Essential Computer Tools and Skills
Fuzzy Logic Control for Mechanical Engineering
Fuzzy Logic Control in Mechanical Engineering
Fuzzy Logic for Mechanical Engineering
Industrial Robot and Applications in Manufacturing Processes
Machine Vision and Applications in Automation System
Mechanical and Design Engineering Project
Mechanical and Design Engineering Project Preparation
Mechanical and Manufacturing Engineering Project
Mechanical and Manufacturing Engineering projects Preparation
Mechanical Engineering and Production System Project
Mechanical Engineering and Production System Project Preparation
Mechanical Engineering Laboratory II
Mechanics of Vehicle
Mechanics of Vehicles
Mechatronics
Mechatronics, Design and Analysis
Modern Control Engineering
Research Methods
Research Methods in Mechanical and Design Engineering
Robotics Explopation
Robotics Exploration
Seminar
Special Mechanical Engineering Laboratory
Thesis
การควบคุมแบบตรรกะศาสตร์คลุมเครือทางวิศวกรรมเครื่องกล
การเตรียมโครงงานวิศวกรรมเครื่องกลและการออกแบบ
การวัดทางวิศวกรรม
การออกแบบและวิเคราะห์ระบบเครื่องกลไฟฟ้า
โครงงานวิศวกรรมเครื่องกลและการออกแบบ
โครงงานวิศวกรรมหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ II
โครงงานวิศวกรรมหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ III
ปฏิบัติการวิศวกรรมเครื่องกล II
ระบบฝังตัวอัจฉริยะในวิทยาการหุ่นยนต์
วิศวกรรมการควบคุมสำหรับวิทยาการหุ่นยนต์
หุ่นยนต์อุตสาหกรรมและการประยุกต์ในกระบวนการผลิต

โครงการวิจัย

ปี 2559 กล่องสมองกลสำหรับปรับเปลี่ยนเครื่องยนต์ดีเซล เพื่อใช้เชื้อเพลิงแก๊สในเชิงพาณิชย์ (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.

ปี 2558-2562 การออกแบบและพัฒนาระบบควบคุมเครื่องยนต์ดีเซลกับก๊าซธรรมชาติเพื่อลดมลพิษจาก PM2.5 (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว

ปี 2560 การออกแบบระบบควบคุมและลดการสั่นสะเทือนของแขนกลข้อต่อยืดหยุ่นแบบหลายข้อต่อ (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.

ปี 2561-2562 การออกแบบและควบคุมระบบการจำลองการเคลื่อนที่ด้วยโครงสร้างแบบสจ๊วต (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายกิตติพงษ์ เยาวาจา	
ตำแหน่งทางวิชาการ ผู้ช่วยศาสตราจารย์	**สังกัด** ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ศรีราชา

ปี 2561-2562 ระบบฝึกสอนคนขับด้วยเครื่องจำลองการขับรถไฟฟ้า (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ (สวทช.)

ปี 2561-2563 การออกแบบเครื่องยึดหลังระบบอัตโนมัติ (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว

ปี 2561-2563 ระบบต้นแบบประเมินความสามารถในการทรงตัวสำหรับผู้สูงอายุ (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากโครงการบูรณาการคณะวิศวกรรมศาสตร์ศรีราชา

ปี 2562 โครงการพัฒนากรณีการใช้ 5G เชื่อมโยงหุ่นยนต์อุตสาหกรรมและระบบอัตโนมัติสำหรับอุตสาหกรรม (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว

ปี 2561-2563 การสร้างต้นแบบเครื่องยึดหลังระบบอัตโนมัติ (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากคณะวิศวกรรมศาสตร์ ศรีราชา

ปี 2561-2562 การพัฒนาระบบอัตโนมัติสำหรับการหยิบและจัดเรียงวัตถุดิบในการผลิตอาหาร (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากโครงการบูรณาการคณะวิศวกรรมศาสตร์ศรีราชา

ปี 2563-2564 โครงการหุ่นยนต์เคลื่อนที่ไร้สาย และแพลตฟอร์ม Big data analytic สำหรับสนับสนุนการทำงานของเกษตรกรแปลงใหญ่ (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากกองทุนพัฒนาดิจิทัลเพื่อเศรษฐกิจและสังคม

ปี 2563-2565 การพัฒนาระบบอัตโนมัติสำหรับการติดตามทรัพย์สินด้วยระบบบอกตำแหน่งแบบเรียลไทม์โดยใช้เทคโนโลยีวงกว้างพิเศษในโรงงานอาหารสัตว์เบทาโกร (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ (วช.)

ปี 2563-2565 การวิจัยและพัฒนาระบบแรงป้อนกลับสำหรับชุดจำลองการขับเพื่อการฝึกเสมือนจริง (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานปลัดกระทรวงการอุดมศึกษา วิทยาศาสตร์ วิจัยและนวัตกรรม (สป.อว.)

ปี 2565-2566 การวิจัยและพัฒนาหุ่นยนต์เก็บเกี่ยวมะเขือเทศ (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ (วช.)

ปี 2566-2567 ต้นแบบขาหุ่นยนต์สุนัข (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากโครงการสนับสนุนกลุ่มวิจัย (Research Group) ประจำปีงบประมาณ 2566 (คณะวิศวกรรมศาสตร์ ศรีราชา)

บทความวิจัยในวารสารวิชาการ

ระดับชาติ

- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, Taweedej Sirithanapipat, "Design of Servo Systems for a Two-wheeled Robot using Integrators-augmented Observer-based LQR", Journal of Research in Engineering and Technology 5 (4) (2008)
- kittipong yaovaja, "Knock Detection and Control Algorithm of Diesel-Dual-Fuel Engine Using Practical Multivariable Control", วารสารวิจัยราชภัฏพระนคร สาขาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี 12 (2) (2017) 36-49
- kittipong yaovaja, Yuttasak Promtaen, Boonthum Wongchai, Putthipong Khunsong, "Prototyping and Control of a 2-DOF Serial Flexible-Joint Robot by using Fuzzy Control System", Journal of Research and Applications in Mechanical Engineering 7 (2) (2019) 134-144
- Putthipong Khunsong, Pongsakon Bamrungthai, PRAPAPAN KETSARAPONG, Songchai Jitpakdeebodin, kittipong yaovaja, รุ้งเพชร สงวนพงษ์, น้ำผึ้ง ปุญญนิรันดร์, "A real-time center of pressure measurement system for postural balance assessment in the elderly", วารสารวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี หัวเฉียวเฉลิมพระเกียรติ 8 (2) (2022) 68-80

ระดับนานาชาติ

- kittipong yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, "Knock Control in a Diesel-Dual-Fuel Premixed-Charge-Compression-Ignition (DF-PCCI) Engine Using a Fuzzy Supervisory System", Kasetsart Journal - Natural Science 48 (1) (2014) 120-138
- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, "Fuzzy Learning Control of Rail Pressure in Diesel-Dual-Fuel Premixed-Charge-Compression-Ignition Engine", Kasetsart Journal - Natural Science 49 (2) (2015) 251-262

บทความวิจัยในการประชุมวิชาการ

ระดับชาติ

- kittipong yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, "Optimal Control of a Two-wheeled Robot with High Bandwidth Tilt Measurement", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทยครั้งที่ 22 (2008)
- kittipong yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, "Idle Speed Control of Dual Fuel Diesel Engine with Natural Gas using Fuzzy Controller", การประชุมทางวิชาการของมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 54 (2016)
- kittipong yaovaja, Yutthasak Promtaeng, Boonthum Wongchai, Putthipong Khunsong, "Prototyping and Control of a 2-DOF Serial Flexible-joint Robot by using Fuzzy Control System", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 33 (2019)
- Rotchana Prapainop, kittipong yaovaja, "User satisfaction survey of the developed back-stretching machine", การประชุมทางวิชาการทางการยศาสตร์แห่งชาติ ครั้งที่ 3 (2019)
- ยุทธศักดิ์ พรมแตง, kittipong yaovaja, "Fuzzy Supervisory Control and Implementation of a Flexible-Joint SCARA Robot", การประชุมวิชาการ ครั้งที่ 4 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตศรีราชา (2020)

ระดับนานาชาติ

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายกิตติพงษ์ เยาวาจา **ตำแหน่งทางวิชาการ** ผู้ช่วยศาสตราจารย์	**สังกัด** ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ศรีราชา

- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, ชินภัทร เหรียญประยูร, กฤษฎา วรรณทอง, "Air-Fuel Ratio Regulation with Optimum Throttle Opening in Diesel-Dual-Fuel Engine", SAE 2010 International Powertrains, Fuels & Lubricants Meeting (2010)
- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, ชินภัทร เหรียญประยูร, กฤษฎา วรรณทอง, "Gain-Scheduling Integrator-Augmented Sliding-Mode Control of Common-Rail Pressure in Diesel-Dual-Fuel Engine", SAE 2010 International Powertrains, Fuels & Lubricants Meeting (2010)
- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, ชินภัทร เหรียญประยูร, กฤษฎา วรรณทอง, "Air/Fuel Ratio Control in Diesel-Dual-Fuel Engine by Varying Throttle, EGR Valve, and Total Fuel", SAE 2010 Powertrains Fuels & Lubricants Meeting (2010)
- kittipong yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, Pisai Yaemprasuan, "Anti-delay closed-loop input shaper to improve manual control of flexible system", American Control Conference (ACC), 2017 (2017)
- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, Puwadon Poedaeng, "Closed-Loop Signal Shaping With Inner-Loop Model Matching", International Mechanical Engineering Congress and Exposition (IMECE) (2017)
- kittipong yaovaja, "Ball Balancing on a Stewart Platform using Fuzzy Supervisory PID Visual Servo Control", 5th International Conference on Advance Informatics: Concepts, Theory And Applications. (2018)
- kittipong yaovaja, Jakkarin KLUNNGIEN, "Teleoperation of an Industrial Robot using a Non-Standalone 5G Mobile Network", International Conference on Unmanned System Application -Geoinformatics, Agriculture, Manufacturing & Environment (2019)
- kittipong yaovaja, Pongsakon Bamrungthai, PRAPAPAN KETSARAPONG, "Design of an Autonomous Tracked Mower Robot using Vision-Based Remote Control", International Conference on Unmanned System Application -Geoinformatics, Agriculture, Manufacturing & Environment (2019)
- kittipong yaovaja, "Reduction of Fine Particulate Matter (PM2.5) Emission from Light-Duty Diesel Vehicle Idling using Compressed Natural Gas (CNG) in Dual Fuel Mode", The 3rd International Conference on Energy and Power (ICEP2021) (2021)
- Surachai Chainarong, kittipong yaovaja, "Development of an Obstacle Avoidance System for Autonomous Material Handling Vehicles", 2022 20th International Conference on ICT and Knowledge Engineering (ICT&KE) (2022)

อนุสิทธิบัตร

- อนุสิทธิบัตรงานวิจัย ปี 2564 เรื่อง "เครื่องยืดหลัง (Back stretching machine)" จาก คณะวิศวกรรมศาสตร์ศรีราชา

ลิขสิทธิ์

- ลิขสิทธิ์งานวิจัย ปี 2565 เรื่อง "โปรแกรมประเมินความสามารถในการทรงตัว" จาก งานทรัพย์สินทางปัญญา สำนักงานบริการ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

รางวัลผลงานวิจัย/สิ่งประดิษฐ์

- รางวัลผลงานวิจัยที่สร้างผลกระทบมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ปี 2557 ระดับ SILVER ประจำปี 2559 เรื่อง "กล่องสมองกลสำหรับปรับเปลี่ยนเครื่องยนต์ดีเซลเพื่อใช้เชื้อเพลิงแก๊สในเชิงพาณิชย์" จาก มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

รางวัลผลงานนำเสนอในการประชุมวิชาการ

- Best Paper Award (บทความดีเด่น) ประจำปี 2562 เรื่อง "Prototyping and Control of a 2DOF Serial Flexiblejoint Robot by using Fuzzy Control System" จาก สมาคมวิศวกรเครื่องกลไทย (Thai Society of Mechanical Engineers)

ผลงานวิจัยนี้เป็นรายการรวบรวมระหว่างปี 1 มกราคม 2551 - 18 เมษายน 2567