

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายอนันต์ อิงคินันท์	
ตำแหน่งทางวิชาการ	สังกัด ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ กำแพงแสน
การดำรงตำแหน่งบริหาร -	
การศึกษา วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า, มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ, ไทย, 2549 วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า, มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ, ไทย, 2542	
สาขาเชี่ยวชาญ/สนใจ ระบบควบคุมอัตโนมัติ, ระบบฝังตัว Embedded system, ระบบ IoT	
งานสอน Analog and Digital Control Systems Analog & Digital Control Systems Computer System Laboratory Co-operative Education Electrical Engineering for Com. Engineer Lab. Electrical Engineering for Computer Engineer Electrical Engineering for Computer Engineer Laborator Electrical Engineering Fundamentals Electrical Engineering Fundamentals Laboratory Electrical Engineering Fundamentals Lab. Electrical Engineering Laboratory I Electronics Fundamentals Laboratory Fundamentals of Electrical Engineering Introduction to Electrical Engineering Life Skills For Undergraduate Student Mechatronic Systems Design Microcomputer Interfacing Microcontroller & Micropro. System Design Professional Training Seminar Software Development Camp ทฤษฎีการคำนวณ ทักษะชีวิตการเป็นนิสิตมหาวิทยาลัย ระบบควบคุมอัตโนมัติเพื่อการผลิตพืช ระบบฝังตัว (Embedded System) วิศวกรรมไฟฟ้าเบื้องต้น (Introduction to Electrical Engi วิศวกรรมไฟฟ้าสำหรับวิศวกรคอมพิวเตอร์	
โครงการวิจัย ปี 2555-2556 การพัฒนาระบบสนับสนุนกระบวนการโลจิสติกส์ฝึกแบบครบวงจร (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานกองทุนสนับสนุนการวิจัย (สกว.) ปี 2555-2557 การพัฒนาระบบสารสนเทศภูมิศาสตร์ของโรคอุบัติใหม่และโรคอุบัติซ้ำในพืชผักตระกูลแตง (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ ปี 2564-2565 การพัฒนาระบบการจัดการน้ำบาดาลสำหรับการวางแผนเพื่อเพิ่มประสิทธิภาพการบริหารจัดการน้ำร่วมกับน้ำผิวดินบริเวณด้านเหนือของที่ราบภาคกลางตอนล่าง (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ	
บทความวิจัยในวารสารวิชาการ ระดับนานาชาติ - Pichet Suebsaiprom, Chun-Liang Lin, Anumat Engkaninan, "Undulatory locomotion and effective propulsion for fish-inspired robot", Control Engineering Practice 58 (-) (2017) 66-77	

ผลงานวิจัยนี้เป็นรายการรวบรวมระหว่างปี 1 มกราคม 2555 - 21 กันยายน 2564