

## ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<b>ชื่อ</b> นายวิฑิต ฉัตรรัตนกุลชัย	
<b>ตำแหน่งทางวิชาการ</b> รองศาสตราจารย์	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์
<b>การดำรงตำแหน่งบริหาร</b> -	
<b>การศึกษา</b> วศ.บ.(วิศวกรรมเครื่องกล), จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, ไทย, 2534 M.S.(Computer and Engineering Management), Assumption University, ไทย, 2539 M.S.(Mechanical Engineering), Purdue University, สหรัฐอเมริกา, 2544 Ph.D.(Mechanical Engineering), Purdue University, สหรัฐอเมริกา, 2549	
<b>สาขาเชี่ยวชาญ/สนใจ</b> การควบคุมอัตโนมัติ, การสั่นสะเทือนทางกล	
<b>งานสอน</b> Advanced Automatic Control Advanced Machine Design Automatic Control Dynamics System Modeling & Analysis Dynamics System Modeling and Analysis Engineering Analysis for Mechanical Engineers Engineering Analysis in Mechanical Engineers Engineering Mechanics II Linear Control Systems for Multivariable Mechanical Engineering Laboratory I Mechanical Engineering Project Mechanical Vibrations Multi-Variable Control of Mech. Eng. System Nonlinear Systems in Mechanical Engineering Selected Topics in Mechanical Engineering Simulation of Mechanical Engineering System Special Mechanical Engineering Laboratory Special Problems Thesis	
<b>โครงการวิจัย</b>	
ปี 2551	โครงการทุนย่นต์สองล้ออัจฉริยะ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ
ปี 2552	ทุนย่นต์สองล้อรถคนขนาดเล็ก ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.
ปี 2552	ทุนย่นต์สองล้ออัจฉริยะ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.
ปี 2553	การออกแบบระบบควบคุมความเร็วรอบของกังหันปั่นไฟขนาดเล็ก โดยวิธีการควบคุมย้อนกลับเชิงปริมาตร ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.
ปี 2553-2554	Rapid Prototype Controller of Diesel-Dual-Fuel Engine in Commercial Pick-up Truck ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากบริษัท ปตท. จำกัด (มหาชน)
ปี 2554-2555	DDF ECU Development and Engine control ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากบริษัท ปตท. จำกัด (มหาชน)
ปี 2558	การลดการสั่นสะเทือนของโหลดของเครนแกนทรี ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว
ปี 2559	กล่องสมองกลสำหรับปรับเปลี่ยนเครื่องย่นต์ดีเซล เพื่อใช้เชื้อเพลิงแก๊สในเชิงพาณิชย์ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.
ปี 2559	นวัตกรรมเพื่อสุขภาพของผู้สูงอายุชาวไทย ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.
ปี 2559	ระบบแจ้งเตือนการขอความช่วยเหลือของผู้สูงอายุด้วยภาพโดยใช้เทคนิคทางปัญญาประดิษฐ์ ( หัวหน้าโครงการย่อย ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.
ปี 2559-2560	โครงการระบบขนส่งทางรถไฟเชื่อมท่าอากาศยานสุวรรณภูมิและสถานีรับส่งผู้โดยสารอากาศยานในเมือง ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากการรถไฟแห่งประเทศไทย
ปี 2560	การเพิ่มประสิทธิภาพของปั๊มจั่นเกษตรกรรมโดยการลดการแกว่งของน้ำหนักบรรทุก ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากInnovation Hubs เพื่อสร้างเศรษฐกิจฐานนวัตกรรมของประเทศตามนโยบายประเทศไทย 4.0
ปี 2560	CRV VegBot: ทุนย่นต์การเกษตรปัญญาประดิษฐ์เพื่อการทำสวนผักในเมืองอัจฉริยะ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.
ปี 2560	เทคนิคใหม่ในการขยับแขนกลยึดหุ่นอย่างรวดเร็วโดยมีการสั่นสะเทือนน้อย ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.
ปี 2559-2560	การพัฒนาเทคโนโลยีเกี่ยวกับเก้าอี้ที่สามารถชดเชยอาการโคลงของเรือได้ ภายใต้ชื่อโครงการว่า "Anti-seasickness marine transfer" ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากบริษัท ปตท.สำรวจและผลิตปิโตรเลียม จำกัด (มหาชน)
ปี 2561	นวัตกรรมแบบจำลองระบบอัตโนมัติสัญญาณของรถไฟ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.

## ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<b>ชื่อ</b> นายวิฑิต ฉัตรรัตนกุลชัย	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์
<b>ตำแหน่งทางวิชาการ</b> รองศาสตราจารย์	
<p>ปี 2561-2562 ระบบฝึกสอนคนขับด้วยเครื่องจำลองการขับรถไฟฟ้า ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ ( สวทช.)</p> <p>ปี 2563-2564 การปรับปรุงเครือข่ายนิวรัลแบบคอนโวลูชันขนาดเล็กด้วยการแทนที่โมสตาปัตยกรรมโมโครสำหรับการรู้จำใบหน้า ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากหน่วยบริหารและจัดการทุนด้านการพัฒนากำลังคนและทุนด้านการพัฒนาสถาบันอุดมศึกษา การวิจัยและนวัตกรรม (บพค</p> <p>ปี 2563-2564 การสร้างเครือข่ายนิวรัลแบบคอนโวลูชันสำหรับจำแนกการแสดงออกทางสีหน้า ( หัวหน้าโครงการย่อย ) ได้รับทุนจากหน่วยบริหารและจัดการทุนด้านการพัฒนากำลังคนและทุนด้านการพัฒนาสถาบันอุดมศึกษา การวิจัยและนวัตกรรม (บพค</p> <p>ปี 2563-2564 นวัตกรรมระบบกล้อง CCTV ปัญญาประดิษฐ์เพื่อตรวจสอบสภาพแวดล้อมและสภาวะของผู้สูงอายุแบบตามเวลาจริง ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากกองทุนพัฒนาดิจิทัลเพื่อเศรษฐกิจและสังคม</p> <p>ปี 2563-2565 การพัฒนาระบบอัตโนมัติเพื่อการคาดคะเนและการจัดการสุขภาพของเครื่องโม่หยาบวัตถุดิบ ในโรงงานผลิตอาหารสัตว์ในเครือเบทาโกร ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ ( วช.)</p> <p>ปี 2563-2565 การพัฒนาระบบอัตโนมัติสำหรับการติดตามทรัพย์สินด้วยระบบบอกตำแหน่งแบบเรียลไทม์โดยใช้เทคโนโลยีวงกว้างพิเศษในโรงงานอาหารสัตว์เบทาโกร ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ ( วช.)</p> <p>ปี 2563-2565 การวิจัยและพัฒนาเครื่องคัดแยกฟอสโดโปรตีนอัตโนมัติ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ ( วช.)</p> <p>ปี 2563-2565 โครงการวิธีการออกแบบและเพิ่มประสิทธิภาพสำหรับเครือข่ายคอนโวลูชันสำหรับงานรู้จำหลายแบบ ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากหน่วยบริหารและจัดการทุนด้านการพัฒนากำลังคนและทุนด้านการพัฒนาสถาบันอุดมศึกษา การวิจัยและนวัตกรรม (บพค</p> <p>ปี 2563-2565 ระบบเฝ้าระวังการใช้งานและคาดคะเนสภาพสำหรับชิ้นส่วนและอุปกรณ์ของรถหัวลาก ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ ( วช.)</p> <p>ปี 2564-2566 การวิจัยและพัฒนาหุ่นส่งอัตโนมัติที่มีระบบนำทางอัจฉริยะวิ่งภายในและภายนอกโรงงาน ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ ( วช.)</p> <p>ปี 2564 เทคนิคการปรับเปลี่ยนสัญญาณขาเข้าสำหรับลดการสั่นสะเทือนของระบบยึดหมุน ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.</p> <p>ปี 2565 แพลตฟอร์มสำหรับบริการ orthomosaic และวิเคราะห์ข้อมูลสำหรับเกษตรแปลงใหญ่จากภาพถ่ายอากาศและข้อมูลเซนเซอร์สำหรับประเทศ ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.</p> <p>ปี 2565-2566 การพัฒนาเครื่องฝึกจำลองเสมือนจริงสำหรับการฝึกซ้อมเรือสำลียงขนาด 90 ฟุต สังกัดกรมการขนส่งทหารบก ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานปลัดกระทรวงการอุดมศึกษา วิทยาศาสตร์ วิจัยและนวัตกรรม (สป.อว.)</p> <p>ปี 2565-2566 การพัฒนาหุ่นยนต์ปัญญาประดิษฐ์เครน 3 มิติและกล้องเก็บข้อมูลการเจริญเติบโตของพืชเพื่อการพยากรณ์การเจริญเติบโตและผลผลิตพืช ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากหน่วยบริหารและจัดการทุนด้านการเพิ่มความสามารถในการแข่งขันของประเทศ (บพข)</p> <p>ปี 2565-2566 ผลิตภัณฑ์ซอฟต์แวร์ที่มีอัลกอริทึมทางปัญญาประดิษฐ์อยู่ในเพื่อลดการใช้ไฟฟ้าในโรงงานทดลองกับระบบทำความเย็นของบริษัท แปซิฟิคห้องเย็น จำกัด ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ ( วช.)</p> <p>ปี 2566-2567 การพัฒนาเครื่องคัดแยกฟอสโดโปรตีนอัตโนมัติเพื่อผลิตในเชิงพาณิชย์กรณีศึกษาศูนย์คัดแยกฟอสโดปุ๋ยรายย่อย ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากหน่วยบริหารและจัดการทุนด้านการเพิ่มความสามารถในการแข่งขันของประเทศ (บพข)</p> <p>ปี 2566-2567 การพัฒนาระบบวิเคราะห์การเดินและการกระจายน้ำหนักฝ่าเท้า เพื่อประเมินความผิดปกติ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากสำนักงานการวิจัยแห่งชาติ ( วช.)</p> <p>ปี 2567-2568 การพัฒนาผลิตภัณฑ์เครื่องจักรสำหรับขนสินค้าเข้าออกจากรถบรรทุกตู้ขนส่งสินค้าโดยอัตโนมัติ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากหน่วยบริหารและจัดการทุนด้านการเพิ่มความสามารถในการแข่งขันของประเทศ (บพข)</p> <p>ปี 2567-2568 ระบบปัญญาประดิษฐ์สำหรับทำนายความเสียหายของรถขนส่งเพื่อเพิ่มประสิทธิภาพ ลดต้นทุนโลจิสติกส์ และป้องกันการเกิดอุบัติเหตุ ( ผู้ร่วมโครงการ ) ได้รับทุนจากหน่วยบริหารและจัดการทุนด้านการเพิ่มความสามารถในการแข่งขันของประเทศ (บพข)</p>	
<b>บทความวิจัยในวารสารวิชาการ</b>	
ระดับชาติ	
<ul style="list-style-type: none"> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Kunyayut Eiamsa-Ard, Phichai Kritmaitree, Kanjana Chawbankor, "DESIGN OF BEHAVIOR-BASED AIR-DUCT CLEANING ROBOT", Journal of Research in Engineering and Technology 4 (1) (2007) 57-72</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, วีรพงษ์ ตระกูลโชคอำนวย, Peerayot Sanposh, "Reducing Sensor Noise Effect in Trajectory Tracking of a OnelinkFlexible-joint Robot with QFT-based Cascaded MultipleloopFeedback System", Journal of Research in Engineering and Technology 5 (2) (2008) 105-122</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Chakrit Srinangyam, Wichai Siwakosit, "Trajectory Control of a Two-Link Robot Manipulator Carrying Uncertain Payload Using Quantitative Feedback Theory", Journal of Research in Engineering and Technology 5 (1) (2008) 45-72</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, Taweedej Sirithanapipat, "Design of Servo Systems for a Two-wheeled Robot using Integrators-augmented Observer-based LQR", Journal of Research in Engineering and Technology 5 (4) (2008)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, "Hard Disk Drive Track Following Using Quantitative Feedback Theory Control", Journal of Research in Engineering and Technology 6 (3) (2009) 233-252</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Putthipong Khunsong, "Output-Feedback Adaptive Pole Placement Control of a Pendulum with Time-Varying Payload", journal of research in engineering and technology 6 (4) (2009) 345-360</li> </ul>	

## ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<b>ชื่อ</b> นายวิฑิต ฉัตรรัตนกุลชัย	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์
<b>ตำแหน่งทางวิชาการ</b> รองศาสตราจารย์	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์
<ul style="list-style-type: none"> <li>- สิทธิชัย ตระกูลโชคอำนวย, Withit Chatlatanagulchai, "Command Shaping Applied to Point-to-Point Motion of a One-Link Flexible-Joint Robot", วิศวกรรมสาร มก. 22 (69) (2009) 33-46</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Kanokrat Saeheng, "Real-Time Reference Position Shaping to Reduce Vibration in Slewing of a Very-Flexible-Joint Robot", Journal of Research in Engineering and Technology 6 (1) (2009) 51-66</li> <li>- สิริชัย นิธิอุทัย, Withit Chatlatanagulchai, "Control of a One-Link Flexible Joint Robot Using Backstepping Intelligent Control", วิศวกรรมสาร มก. 22 (68) (2009) 70-85</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Kittinun Prasertsom, "Dual-Stage Actuator Track Following Control of Hard Disk Drives Using Two Degree-of-Freedom H Loop Shaping Control", Journal of Research in Engineering &amp; Technology 7 (1) (2010) 5-27</li> <li>- นายบัณฑิต อินทรย์มีศักดิ์, Withit Chatlatanagulchai, "Design of an intelligent two-wheeled robot", วิศวกรรมสาร มก. 23 (74) (2010) 1-15</li> <li>- ธนพล ศรีวงษา, Withit Chatlatanagulchai, "การออกแบบระบบควบคุมความเร็วรอบของกังหันลมขนาดเล็ก โดยใช้เทคนิคการควบคุมแบบ PID", วิศวกรรมสาร มท. 37 (4) (2010) 329-338</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, "Automatic control techniques review: part 1", วิศวกรรมสาร มก. 2560 (99) (2017) 39-52</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, "Automatic control techniques review: part 2", วิศวกรรมสาร ม.เกษตรศาสตร์ 102 (-) (2017) 83-98</li> </ul>	
<b>ระดับนานาชาติ</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>- Withit Chatlatanagulchai, ธนพล ศรีวงษา, Peter H. Meckl, "Reference Input Shaping to Reduce the Move Time of a Very Flexible One-Link Manipulator", Kasetsart Journal (Natural Science)(วารสารวิทยาศาสตร์เกษตรศาสตร์ สาขาวิทยาศาสตร์) 43 (2) (2009) 411-421</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Meckl, PH, "Model-Independent Control of a Flexible-Joint Robot Manipulator", JOURNAL OF DYNAMIC SYSTEMS MEASUREMENT AND CONTROL-TRANSACTIONS OF THE ASME 131 (4) (2009)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Kanoksak Iemsamai, Jitnapa Soontrajarn, Peter H. Meckl, "Vibration Reduction in Slewing of a Very Flexible One-Link Manipulator Using Shaped Reference Inputs", Kasetsart Journal (Natural Science)(วารสารวิทยาศาสตร์เกษตรศาสตร์ สาขาวิทยาศาสตร์) 45 (6) (2011) 1158-1170</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, "Integrating an Input Shaper with a Quantitative-Feedback-Theory-Based Controller to Effectively Reduce Residual Vibration in Slewing of a Two-Stage Pendulum with Uncertain Payload", KASETSART JOURNAL: NATURAL SCIENCE 48 (1) (2014) 150-166</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, "Knock Control in Diesel-Dual-Fuel Premixed-Charge-Compression-Ignition (DF-PCCI) Engine Using Supervisory Fuzzy System", KASETSART JOURNAL: NATURAL SCIENCE 48 (1) (2014) 120-138</li> <li>- Kittipong yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, "Knock Control in a Diesel-Dual-Fuel Premixed-Charge-Compression-Ignition (DF-PCCI) Engine Using a Fuzzy Supervisory System", Kasetsart Journal - Natural Science 48 (1) (2014) 120-138</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, "Fuzzy Learning Control of Rail Pressure in Diesel-Dual-Fuel Premixed-Charge-Compression-Ignition Engine", Kasetsart Journal - Natural Science 49 (2) (2015) 251-262</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, "Extremum-Seeking Gain-Scheduled Adaptive Input Shaping Applied to Flexible-Link Robot", Kasetsart Journal 49 (3) (2015) 451-464</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, "Direct Adaptive Input Shaping Using On-Line Frequency Domain Information and Extremum-Seeking Optimization", Kasetsart Journal: Natural Science 49 (4) (2015) 626-638</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Kijdech, D, Benjalersyarnon, T, Damyot, S, "Quantitative Feedback Input Shaping for Flexible-Joint Robot Manipulator", JOURNAL OF DYNAMIC SYSTEMS MEASUREMENT AND CONTROL-TRANSACTIONS OF THE ASME 138 (6) (2016)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Takat BENJALERSYARNON, "Closed-Loop Input Shaping with Quantitative Feedback Controller Applied to Slew Two-Stage Pendulum", Walailak Journal of Science and Technology 13 (8) (2016) 595-613</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Poedaeng, P, Pongpanich, N., "Improving Closed-Loop Signal Shaping of Flexible Systems with Smith Predictor and Quantitative Feedback", Engineering Journal 20 (5) (2016) 155-168</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, "Model Reference Input Shaping Using Quantitative Feedforward-Feedback Controller", Engineering Journal 21 (1) (2017) 207-220</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Nithi-Uthai, S., Intarawirat, P., "Intelligent backstepping system to increase input shaping performance in suppressing residual vibration of a flexible-joint robot manipulator", Engineering Journal 21 (5) (2017) 203-223</li> <li>- นายภูมิ จาตุณิตานนท์, Sarawoot Watechagit, Withit Chatlatanagulchai, "Robust multi-model predictive control of multi-zone thermal plate system", Songklanakarin Journal of Science and Technology 40 (1) (2018) 205-218</li> <li>- Moonmannngmee, I., Juyploy, P., Withit Chatlatanagulchai, "Input Shaping for Flexible Systems with Non-Zero Initial Conditions", Trends in Sciences 20 (12) (2023)</li> </ul>	
<b>บทความวิจัยในการประชุมวิชาการ</b>	
<b>ระดับชาติ</b>	

## ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<b>ชื่อ</b> นายวิฑิต นัตวรรตกุลชัย	
<b>ตำแหน่งทางวิชาการ</b> รองศาสตราจารย์	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์
<p>- kittipong yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, "Optimal Control of a Two-wheeled Robot with High Bandwidth Tilt Measurement", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทยครั้งที่ 22 (2008)</p> <p>- Nitrong Pongpanich, Withit Chatlatanagulchai, "Vibration reduction of hard disk actuator using command shaping", การประชุมวิชาการ ครั้งที่ 47 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (2009)</p> <p>- นายพิพัฒน์ ชุนทรง, Poranat Visuwan, Withit Chatlatanagulchai, "Intelligent Car Obstacle Avoidance on Horizontal Ground Using Machine Vision and PID Controller", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 25 19-21 ตุลาคม 2554 จังหวัดกระบี่ (2011)</p> <p>- นายกิตติดิษฐ์ ประเสริฐสม, Withit Chatlatanagulchai, "NEW DIMENSION TWO WHEELED VEHICLE", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 25 (2011)</p> <p>- นายวัชรพล บิลหะยีหมัด, Withit Chatlatanagulchai, "Inclination Angle Estimation Using Kalman Filter and Low-Cost Sensors", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 25 19-21 ตุลาคม 2554 จังหวัดกระบี่ (2011)</p> <p>- นายภูศักดิ์ เบญจเลิศยานนท์, Withit Chatlatanagulchai, "Balancing of Two-Stage Inverted Pendulum by Linear Quadratic Regulator Method", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 25 (2011)</p> <p>- นายเอกนรินทร์ สุขรักษา, Withit Chatlatanagulchai, "Reference Position Shaping to Reduce Vibration in Slewing of a Two-Link Gantry Crane", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 25 (2011)</p> <p>- นายอิทธิเดช มุลมั่งมี, นายบัณฑิต จิรนนท์ศักดิ์, Withit Chatlatanagulchai, "A Sliding-Mode Observer for In-Cylinder Air Calculation on Compression Ignition Engine Operating with DF-PCCI Mode", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 25 (2011)</p> <p>- นางสาวกนกรัตน์ แซ่เฮ้ง, Withit Chatlatanagulchai, "Real-Time Reference Position Shaping to Reduce Vibration in Screwing of a Very-Flexible-Joint Robot", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 25 (2011)</p> <p>- ภูวดล โพธิ์แดง, Withit Chatlatanagulchai, บัณฑิต อินทรีย์มีศักดิ์, "Reference Position Shaping with QFT Based Controller to Reduce Residual Vibration of Flexible Joint Robot", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 26 ตุลาคม 2555 จังหวัดเชียงราย (2012)</p> <p>- ชาลิต นฤมิตรกุล, Peerayot Sanposh, Withit Chatlatanagulchai, "Robust Control System Design for SCARA Robots using Quantitative Feedback Theory", การประชุมทางวิชาการ ครั้งที่ 50 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (2012)</p> <p>- บัณฑิต จิรนนท์ศักดิ์, อิทธิเดช มุลมั่งมี, Withit Chatlatanagulchai, "In - Cylinder Air Estimation on Diesel Dual Fuel Engine Using Kalman Filter", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 26 ตุลาคม 2555 จังหวัดเชียงราย (2012)</p> <p>- นายศัศย์ บุญชูวิทย์, Withit Chatlatanagulchai, "Vibration Control of a Two-floored Structure Model Based on H<sup>∞</sup> Mixed Sensitivity Methodologies", การประชุมเสวนาผลงานวิจัยระดับบัณฑิตศึกษาแห่งชาติ ครั้งที่ 25 มหาวิทยาลัยศิลปากร, วังท่าพระ, กรุงเทพฯ, ประเทศไทย, ตุลาคม 2555. (2012)</p> <p>- ภูวดล โพธิ์แดง, สัจจา ตะเวทิงค์, Withit Chatlatanagulchai, "Reference Position Shaping to Reduce Residual Vibration of Gantry Crane Model Carrying Uncertain Payload", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 27 16-18 ตุลาคม 2556 พัทยา จังหวัดชลบุรี (2013)</p> <p>- นิชานันท์ ศรีแก้ว, Withit Chatlatanagulchai, "Idle Speed Control of Pick-up truck with dual Diesel-natural gas engine by Sliding Mode Control Method", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 27 (2013)</p> <p>- ภูศักดิ์ เบญจเลิศยานนท์, Withit Chatlatanagulchai, "Controller Design for Dual Stage Actuator in Hard Disk Drive Using Quantitative Feedback Theory with PQ Design Method", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 27 16-18 ตุลาคม 2556 พัทยา จังหวัดชลบุรี (2013)</p> <p>- เสริมศักดิ์ โชตนา, Withit Chatlatanagulchai, "PID Tuning Using Extremum Seeking for Throttle Position Control of Diesel Engine", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 27 16-18 ตุลาคม 2556 พัทยา จังหวัดชลบุรี (2013)</p> <p>- Withit Chatlatanagulchai, Anupab Kerdlam, "Iterative Learning and Internal Model Control Applied to Diesel Engine Throttle", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 28 (2014)</p> <p>- Withit Chatlatanagulchai, Pongsorn Kaveesoontornsano, "Improving Robustness of Input Shaping Technique with Model Reference Iterative Learning Control", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 28 (2014)</p> <p>- ภูวดล โพธิ์แดง, บัณฑิต อินทรีย์มีศักดิ์, Withit Chatlatanagulchai, "H Loop Shaping Control of a Two Degree of Freedom Helicopter Model", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 28 (2014)</p> <p>- ภูศักดิ์ เบญจเลิศยานนท์, วรวิษ กุลพิชญ์เกษม, Withit Chatlatanagulchai, "การควบคุมระบบบอลและคานโดยใช้วิธีการควบคุมเชิงทำนายแบบจำลองด้วย Simulink และ บอร์ดควบคุมไมโครคอนโทรลเลอร์", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 28 (2014)</p> <p>- ดำรงค์ศักดิ์ กิ่งเดช, Taweedej Sirithanapipat, Withit Chatlatanagulchai, "Development of Engine Control Unit for Diesel Engine Conversion to use Diesel and Natural Gas Dual Fuel", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 28 (2014)</p> <p>- Poom Jatunitanon, Sajcha Tawaytibhong1, Sarawoot Watechagit, Withit Chatlatanagulchai, "Robust Model Predictive Controller Design for Thermal Plate System via Linear Matrix Inequality Approach", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 28 (2014)</p>	

## ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<b>ชื่อ</b> นายวิทิต ฉัตรรัตนกุลชัย	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์
<b>ตำแหน่งทางวิชาการ</b> รองศาสตราจารย์	
<ul style="list-style-type: none"> <li>- อิทธิเดช มุลมั่งมี, พงศกร กวีสุนทรเสนาะ, Withit Chatlatanagulchai, "Design of a Model Predictive Control for a Two-Wheeled Self-Balancing Robot", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 28 (2014)</li> <li>- Nitirong Pongpanich, ดำรงค์ศักดิ์ กิจเดช, Withit Chatlatanagulchai, "Input Shaping Technique With Quantitative Feedback Theory For Reduce Residual Vibration of a Flexible Link Robot", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 28 (2014)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Sirichai Nithi-uthai, "Model Reference Input Shaping Using State-Feedback Backstepping Controller", The 29th Conference of The Mechanical Engineering Network of Thailand (2015)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Puwadon Poedaeng, "Closed-Loop Input Shaping with Smith Predictor and Quantitative Feedback Control", The 29th Conference of The Mechanical Engineering Network of Thailand (2015)</li> <li>- Poom Jatunitanon, Sarawoot Watechagit, Withit Chatlatanagulchai, "Distributed Parameter Multi-Model Predictive Control of Heat Conduction in Rod", The 29th Conference of The Mechanical Engineering Network of Thailand (2015)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Putthipong Khunsong, "Input Shaping for Configuration-Dependent Systems Using Fuzzy Interpolator", The 29th Conference of The Mechanical Engineering Network of Thailand (2015)</li> <li>- อิทธิเดช มุลมั่งมี, Withit Chatlatanagulchai, Taweedej Sirithanapipat, "Using Input Shaping for Vibration Reduction in Nonlinear Feedback Control System", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 29 (2015)</li> <li>- ภูวดล โพธิ์แดง, บัณฑิต อินทรีย์มีศักดิ์, Withit Chatlatanagulchai, "Closed-Loop Signal Shaping Based on Quantitative Feedback Theory to Reduce Residual Vibration in Flexible System", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 29 (2015)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Nitirong Pongpanich, "Analysis of Closed-Form Velocity Command that Avoids Violating the Acceleration Limit in Input-Shaped System", The 29th Conference of The Mechanical Engineering Network of Thailand (2015)</li> <li>- วรวิทย์ กังหัน, Withit Chatlatanagulchai, ดำรงค์ศักดิ์ กิจเดช, "Input Shaping to Reduce Oscillatory Dynamics System of Manual Tracking Control", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 30 (2016)</li> <li>- รุฑกิต เบญจเสถียรานนท์, ภูวดล โพธิ์แดง, Wichai Siwakosit, Withit Chatlatanagulchai, "Object Tracking and Position Control for a Model Train System Using Machine Vision", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 30 (2016)</li> <li>- kittipong yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, "Idle Speed Control of Dual Fuel Diesel Engine with Natural Gas using Fuzzy Controller", การประชุมทางวิชาการของมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 54 (2016)</li> <li>- พิสิษฐ อินทวิรัตน์, Withit Chatlatanagulchai, เมธญา บุญเอื้อ, "Vision-guided object seeking and tracking for a remote weapon system", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 31 (2017)</li> <li>- พิสิย์ เข้มประสวง, Withit Chatlatanagulchai, "Measurement and Analysis of the Tire Patch Noise pass through car cabin", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 31 (2017)</li> <li>- ดร. พูนสิน กันทา, Phongchate Pichitkul, Idsariya Wudtisin, Sommai Janekikarn, Withit Chatlatanagulchai, "Physiological Response of Asian Seabass (<i>Lates calcarifer</i>) to Simulated Underground Long-Length Boring Piping and Its Acoustic Effects", การประชุมวิชาการระดับชาติ ครั้งที่ 20 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตกำแพงแสน (2023)</li> <li>- กมลสุพ สังเกษม, Juan Bettinelli, Wang Rui, Fu Diyan, kittipong yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, "Designing Building and Launching of Advanced level CanSat micro Satellite", การประชุมวิชาการเครือข่ายวิศวกรรมเครื่องกลแห่งประเทศไทย ครั้งที่ 38 (2024)</li> </ul>	
<b>ระดับนานาชาติ</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, ชินภัทร เจริญประยูร, ฤชฎา วรณทอง, "Air-Fuel Ratio Regulation with Optimum Throttle Opening in Diesel-Dual-Fuel Engine", SAE 2010 International Powertrains, Fuels &amp; Lubricants Meeting (2010)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, ชินภัทร เจริญประยูร, ฤชฎา วรณทอง, "Air/Fuel Ratio Control in Diesel-Dual-Fuel Engine by Varying Throttle, EGR Valve, and Total Fuel", SAE 2010 Powertrains Fuels &amp; Lubricants Meeting (2010)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, kittipong yaovaja, ชินภัทร เจริญประยูร, ฤชฎา วรณทอง, "Gain-Scheduling Integrator-Augmented Sliding-Mode Control of Common-Rail Pressure in Diesel-Dual-Fuel Engine", SAE 2010 International Powertrains, Fuels &amp; Lubricants Meeting (2010)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Yaovaja, K., Rhienprayoon, S., Wannatong, K., "Fuzzy knock control of diesel-dual-fuel engine", SAE 2011 World Congress and Exhibition (2011)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Moonmangmee, I., Rhienprayoon, S., Wannatong, K., "Sliding mode control of air path in diesel-dual-fuel engine", SAE 2011 World Congress and Exhibition (2011)</li> <li>- Kittipong Yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, "Air-Path Control in Diesel-Dual-Fuel Premixed-Charge-Compression-Ignition (DF-PCCI) Engine Using Supervisory Fuzzy System", The Second TSME International Conference on Mechanical Engineering (2011)</li> <li>- Ittdej Moonmangmee, Withit Chatlatanagulchai, "Robust and Quadratic Stabilization of TORA System via Dynamic Surface Control Technique", The 3rd TSME International Conference on Mechanical Engineering October 2012, Chiang Rai (2012)</li> </ul>	

## ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<b>ชื่อ</b> นายวิฑิต นัตวรรตกุลชัย	
<b>ตำแหน่งทางวิชาการ</b> รองศาสตราจารย์	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์
<ul style="list-style-type: none"> <li>- Kittipong Yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, "Air-Path Control of a Diesel-Dual-Fuel Truck Using Fuzzy Supervisory Controller", The 4th TSME International Conference on Mechanical Engineering 16-18 October 2013, Pattaya, Chonburi (2013)</li> <li>- Rungthimawan, W., Withit Chatlatanagulchai, Sooraksa, P., "Track-seeking control using input-shaping method to reduce vibration in HDD", 13th International Symposium on Communications and Information Technologies: Communication and Information Technology for New Life Style Beyond the Cloud, ISCIT 2013 (2013)</li> <li>- Poom Jatunitanon, Withit Chatlatanagulchai, "Multivariable Robust Control for Two-Zone Thermal Plate System", The 4th TSME International Conference on Mechanical Engineering 16-18 October 2013, Pattaya, Chonburi (2013)</li> <li>- Benjalersyarnon, T., Withit Chatlatanagulchai, "Track-following controller for hard disk drive actuator using quantitative feedback theory", Proceedings of the 3rd IASTED Asian Conference on Modelling, Identification, and Control, AsiaMIC 2013 (2013)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Chonlawit Prutthapong, Naphon Thanapakorn, "Direct Adaptive Input Shaping Using Supervisory Fuzzy System to Reduce Residual Vibration of an Uncertain Flexible-Link Robot", The 4th TSME International Conference on Mechanical Engineering (2013)</li> <li>- Supparat Damyot, Withit Chatlatanagulchai, "Common-Rail Pressure Control in a Diesel-Dual-Fuel Truck Using Sliding Mode Controller", The 4th TSME International Conference on Mechanical Engineering 16-18 October 2013, Pattaya, Chonburi (2013)</li> <li>- Ittdej Moonmangmee, Pongsorn Kaveesoontornsano, Withit Chatlatanagulchai, "Stabilization of Two-Wheeled Self-Balancing Robot via Immersion and Invariance Method", 5th TSME International Conference on Mechanical Engineering (2014)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Surarerke Meeudompong, "Quantitative Feedback Control of a Diesel Engine Throttle", 5th TSME International Conference on Mechanical Engineering (2014)</li> <li>- Siwaphon Sonkham, Unnat Pinsopon, Withit Chatlatanagulchai, "A Model-Reference Sliding Mode for Dual-Stage Actuator Servo Control in HDD", 11th International Conference on Electrical Engineering/Electronics, Computer, Telecommunications and Information Technology, ECTI-CON 2014 (2014)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Nitirong Pongpanich, Puwadon Poedaeng, "Model Reference Input Shaping Using Quantitative Feedback Control", 5th TSME International Conference on Mechanical Engineering (2014)</li> <li>- Poom Jatunitanon, Sajcha Tawaytibhong, Sarawoot Watechagit, Withit Chatlatanagulchai, "Fin Temperature Estimate and Model Predictive Control with Constraints for Thermal Plate System", 5th TSME International Conference on Mechanical Engineering (2014)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Dumrongsak Kijdech, "Outside-the-loop Input Shaping with Quantitative Feedback Control for Flexible Systems Having Non-zero Initial Conditions", The 6th TSME International Conference on Mechanical Engineering (2015)</li> <li>- Nitirong Pongpanich, Withit Chatlatanagulchai, Ittdej Moonmangmee, Wichet Srichonped, "The Acceleration Limit in Input-Shaped System to Reduce Residual Vibration of a Flexible Link Robot", The 6th TSME International Conference on Mechanical Engineering (2015)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Ittdej Moonmangmee, Pisit Intarawirat, "Input shaping for flexible system with nonlinear spring and damper", the 2017 ASME International Mechanical Engineering Congress and Exposition (IMECE2017) (2017)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Supparat Damyot, Pisit Intarawirat, "Switching ZVDk input shaper for flexible closed-loop system with saturation", American Control Conference 2017 (2017)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Kittipong Yaovaja, Puwadon Poedaeng, "Closed-Loop Signal Shaping With Inner-Loop Model Matching", International Mechanical Engineering Congress and Exposition (IMECE) (2017)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Nitirong Pongpanich, Pisai Yaemprasuan, "Improving manual control of two-link pendulum on gantry crane with anti-delay closed-loop input shaping", The 9th regional conference on mechanical and manufacturing engineering (RCMME 2017) (2017)</li> <li>- Kittipong Yaovaja, Withit Chatlatanagulchai, Pisai Yaemprasuan, "Anti-delay closed-loop input shaper to improve manual control of flexible system", American Control Conference (ACC), 2017 (2017)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Ittdej Moonmangmee, Chantana Chantrapornchai, "Robust input shaping using backstepping model matching control", American Control Conference 2017 (2017)</li> <li>- Withit Chatlatanagulchai, Poom Jatunitanon, Sirichai Nithi-uthai, "Input shaper syntheses for explicit fractional derivative systems using nonlinear optimization", the 2017 ASME International Mechanical Engineering Congress and Exposition (IMECE2017) (2017)</li> </ul>	
<b>รางวัลประกาศเกียรติคุณ/เชิดชูเกียรติการวิจัย</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>- รางวัลประเภทบุคคล-นักวิจัยผู้สร้างสรรค์ผลงานวิจัยดีพิมพ์ระดับนานาชาติ ปี 2557 ประจำปี 2559 จาก มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์</li> </ul>	
<b>รางวัลผลงานวิจัย/สิ่งประดิษฐ์</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>- รางวัลผลงานวิจัยที่สร้างผลกระทบมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ปี 2557 ระดับ SILVER ประจำปี 2559 เรื่อง "กล่องสมองกลสำหรับปรับเปลี่ยนเครื่องยนต์ดีเซลเพื่อใช้เชื้อเพลิงแก๊สในเชิงพาณิชย์" จาก มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์</li> </ul>	

## ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<b>ชื่อ</b> นายวิฑิต ฉัตรรัตนกุลชัย	
<b>ตำแหน่งทางวิชาการ</b> รองศาสตราจารย์	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์

ผลงานวิจัยนี้เป็นรายการรวบรวมระหว่างปี 1 มกราคม 2550 - 20 มกราคม 2568