

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายณัยสันต์ อภิวัฒน์ลังการ	
ตำแหน่งทางวิชาการ ผู้ช่วยศาสตราจารย์	สังกัด ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์
การดำรงตำแหน่งบริหาร -	
การศึกษา Ph.D. (Mechanical Engineering), Michigan State University, USA, 2546 M.S. (Electrical Engineering), Michigan State University, USA, 2545 M.S. (Mechanical Engineering), Michigan State University, USA, 2540 ว.ศ.บ. (เครื่องกล), มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, ไทย, 2535	
สาขาเชี่ยวชาญ/สนใจ System Dynamics, Vibration, Control, Nonlinear Dynamical System, Structural Dynamics, Micromanipulation, Atomic Force Microscope, Application of Machine Vision, Robotics and Automation	
งานสอน Advanced Dynamics Engineering Mechanics II Linear Control Systems for Multivariable Linear System Theory Mechanical Engineering Laboratory I Mechanical Engineering Laboratory II Mechanical Engineering Project Mechanical Engineering Project Preparation Mechanical Engineering Projects Mechanical Vibrations Nonlinear Systems in Mechanical Engineering Special Mechanical Engineering Laboratory	
โครงการวิจัย ปี 2550-2552 การพัฒนาเครื่องจักรสำหรับการประกอบชิ้นส่วนระดับจุลภาคแบบอัตโนมัติ (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก. ปี 2551 การพัฒนาระบบสำหรับการวัดพื้นผิวสามมิติโดยใช้แสงแบบอัตโนมัติ (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานคณะกรรมการการวิจัยแห่งชาติ ปี 2552 การลดขนาดของแบบจำลองและการสั่นแบบไม่เชิงเส้นของ Atomic Force Microscope โดยอาศัยหลักการ Nonlinear Normal Modes (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก. ปี 2553-2555 การวิจัยและพัฒนาโมเดลจลจลภาคที่มีตัววัดความรู้สึกสำหรับระบบการเคลื่อนย้ายวัตถุระดับจุลภาคแบบที่รับรู้ได้ถึงการสัมผัส (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก. ปี 2553-2555 การพัฒนาระบบสำหรับการวัดพื้นผิวสามมิติโดยใช้แสงแบบอัตโนมัติสำหรับการประยุกต์ใช้ในอุตสาหกรรม (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานคณะกรรมการการวิจัยแห่งชาติ ปี 2554-2558 การพัฒนาแบบจำลองลดขนาดของ atomic force microscope โดยอาศัย piecewise invariant manifold (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2556-2560 การวิจัยและพัฒนาอุปกรณ์ดูดซับการสั่นสะเทือนจากแรงบิดโดยอาศัยการทำงานของลูกตุ้มแรงเหวี่ยงที่ควบคุมได้ด้วยการควบคุมป้อนกลับสำหรับการประยุกต์ใช้ในเครื่องยนต์ (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2557-2560 การวิจัยและพัฒนาอุปกรณ์เก็บเกี่ยวพลังงานโดยอาศัยการสั่นสะเทือน (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2559-2560 การวัดพื้นผิวของวัตถุขนาดนาโนด้วย atomic force microscope โดยใช้การควบคุมแบบ adaptive (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2560-2561 กังหันลมผลิตไฟฟ้าแนวตั้งโดยใบพัดหมุนท่อมต่อเนื่อง (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2560-2561 การควบคุมลูกตุ้มกลับหัวบนรถ (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2560-2561 รถจักรยานทรงตัวได้เอง (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2562-2563 การควบคุมชั้นขีดผิวของการไหลของอากาศ (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2562-2563 การควบคุมตู้เรือนกระจกสำหรับการเกษตรอัตโนมัติ (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2562-2563 การพัฒนาระบบพลังงานไฟฟ้าสำหรับกังหันลมผลิตไฟฟ้าแนวตั้ง (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2562-2563 การวัดพื้นผิวของวัตถุขนาดนาโนด้วย atomic force microscope โดยใช้โครงข่ายประสาท (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2562-2563 การวิจัยและพัฒนา micropump (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว	
บทความวิจัยในวารสารวิชาการ ระดับชาติ - Nyesunthi Apiwattanalungarn, "Development of a 3D-Optical Measurement System for Industrial Applications", วิศวกรรมสาร มก. 23 (72) (2010) 54-70	

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายณัยสันต์ อภิวัฒน์ลังการ	
ตำแหน่งทางวิชาการ ผู้ช่วยศาสตราจารย์	สังกัด ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์
<p>- Nyesunthi Apiwattanalungarn, "NONLINEAR NORMAL MODES AND THEIR APPLICATION IN STRUCTURAL DYNAMICS", วารสาร เทคนิค (Technic Magazine) 29 (339) (2012) 71-79</p> <p>- Nyesunthi Apiwattanalungarn, "Registration of Views for an Automatic 3D-Optical Measurement System", วิศวกรรมลาดกระบัง 36 (1) (2019) 9-16</p> <p>ระดับนานาชาติ</p> <p>- Nyesunthi Apiwattanalungarn, Shaw, S, Pierre, C, "Component mode synthesis using nonlinear normal modes", NONLINEAR DYNAMICS 41 (1-3) (2005) 17-46</p> <p>- Nyesunthi Apiwattanalungarn, "Adaptive Control of Atomic Force Microscope for Surface-Profile Estimation", Journal of Applied Nonlinear Dynamics 8 (3) (2019) 327-344</p> <p>- Nyesunthi Apiwattanalungarn, "Neural Network for Surface-Profile Estimation of Atomic Force Microscope", Journal of Vibration Testing and System Dynamics 5 (1) (2021) 1-17</p>	
บทความวิจัยในการประชุมวิชาการ	
ระดับนานาชาติ	
<p>- Nyesunthi Apiwattanalungarn, "Modal Reduction and Nonlinear Oscillations of an Atomic Force Microscope Using Nonlinear Normal Modes", Thirteenth Conference On Nonlinear Vibrations, Dynamics, and Multibody Systems (2010)</p>	

ผลงานวิจัยนี้เป็นรายการรวบรวมระหว่างปี 1 มกราคม 2548 - 13 เมษายน 2564