

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายพีระยศ แสนโกชณ์	
ตำแหน่งทางวิชาการ รองศาสตราจารย์	สังกัด ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์
การดำรงตำแหน่งบริหาร	
ธ.ค. 2553 - ธ.ค. 2555	หัวหน้าศูนย์ศูนย์ฝึกอบรมระบบอุตสาหกรรมอัตโนมัติ คณะวิศวกรรมศาสตร์
ก.ค. 2550 - ก.ค. 2552	หัวหน้าศูนย์ฝึกอบรมระบบอุตสาหกรรมอัตโนมัติ คณะวิศวกรรมศาสตร์
การศึกษา D.Sc. (Systems Science and Mathematics), Washington University, U.S.A., M.S. (Systems Science and Mathematics), Washington University, U.S.A., M.S. (Electrical Engineering), University of Michigan, U.S.A., วศ.บ. (วิศวกรรมไฟฟ้า) เกียรตินิยม อันดับ 1, มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, ไทย,	
สาขาเชี่ยวชาญ/สนใจ Electrical Engineering, Robotic Control, Optimal Control	
งานสอน	
Advanced Research Methods in Electrical Eng. Dynamical Systems & Control Electrical Engineering Project I Electrical Engineering Project II Industrial Auto.and Control Laboratory Linear Control Systems Process Control Process Control Laboratory Process Instrumentation Research Methods in Electrical Engineering Robust Control Selected Topics in Electrical Engineering Seminar Special Problems	
โครงการวิจัย	
ปี 2547-2549 การเรกกูเลตเอาต์พุตของแขนหุ่นยนต์แบบ underactuated (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากคณะวิศวกรรมศาสตร์ ม.เกษตรศาสตร์	
ปี 2548-2551 การพัฒนาระบบประมาณและควบคุมอุณหภูมิของน้ำโลหะในเตาหลอมโลหะแบบเหนียว (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานกองทุนสนับสนุนการวิจัย	
ปี 2551 การเพิ่มประสิทธิภาพกระบวนการการผลิตไบโอดีเซลที่มีข้อจำกัดทางด้านพลังงาน (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากคณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์	
ปี 2551 การออกแบบอุปกรณ์ควบคุมระดับของเหลวภายในถังบรรจุระบบ 3 ถังโดยใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์เป็นตัวควบคุมเพื่อใช้ในระบบการผลิต (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากคณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์	
ปี 2551 การพัฒนาระบบควบคุมอัตโนมัติถึงหมักแบบแพคเบด (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.	
ปี 2551 การออกแบบตัวควบคุมการเคลื่อนที่สำหรับแขนหุ่นยนต์อุตสาหกรรม (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.	
ปี 2552 การเพิ่มประสิทธิภาพตัวควบคุมอัตโนมัติสำหรับเครื่องสกัดน้ำมันในกระบวนการผลิตไบโอดีเซล (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.	
ปี 2553-2554 มัลติมอเตอร์ไดรฟ์สำหรับหุ่นยนต์และแอปพลิเคชันทางอุตสาหกรรม (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากสำนักงานกองทุนสนับสนุนการวิจัย	
ปี 2553-2555 การเพิ่มเสถียรภาพต่อการเลือกของการขาดและการเพิ่มกำลังแกว้สตัดค้ำยันสำหรับผนังบ่อเหมือง บริเวณ Area 4.1 (ผู้ร่วมโครงการ) ได้รับทุนจากการไฟฟ้าฝ่ายผลิตแห่งประเทศไทย	
ปี 2554 การพัฒนาต้นแบบวงจรขับและตัวควบคุมมอเตอร์ดีซีไม่มีแปรงถ่าน (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนอุดหนุนวิจัย มก.	
ปี 2556-2557 โครงการชุดพัฒนาระบบสมองกลฝังตัวแบบกราฟิกสำหรับภาคการเกษตร (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากโรงเรียนนายเรือ สำนักงานพัฒนาการวิจัยการเกษตร (องค์การมหาชน) (สวก.) และบริษัทเอมเมจัน จำกัด	
ปี 2558-2560 การควบคุมความเป็นกรดต่างด้วยการควบคุมไม่เชิงเส้น (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว	
ปี 2558-2560 การควบคุมไม่เชิงเส้นเชิงเรขาคณิตแบบคงทน (หัวหน้าโครงการ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว	
บทความวิจัยในวารสารวิชาการ	
ระดับชาติ	
- Peerayot Sanposh, สุธี ผู้เจริญชนะชัย, นครินทร์ หงษ์สิทธิ์วงศ์, "Recursive Parameter Estimation using Kalman Filter in Metal Melting Process", Journal of Research in Engineering and Technology 21 (63) (2007) 26-39	
- Withit Chatlatanagulchai, ธีรพงษ์ ตระกูลโชคอำนวย, Peerayot Sanposh, "Reducing Sensor Noise Effect in Trajectory Tracking of a OnelinkFlexible-joint Robot with QFT-based Cascaded MultipleloopFeedback System", Journal of Research in Engineering and Technology 5 (2) (2008) 105-122	

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายพีระยศ แสนโกชณ์	สังกัด ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์
ตำแหน่งทางวิชาการ รองศาสตราจารย์	สังกัด ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์
<ul style="list-style-type: none"> - สุภรณ์ เหมือนหนู, Peerayot Sanposh, อมเรศ แก้วปัญญา, "Estimation of Total Air Charge into Engine Manifold using Artificial Neural Networks", วารสารวิชาการเนคเทค 8 (20) (2008) 406-411 - Thunnawut Vivattavornwong, Parinya Srithanee, Veeris Teerawut, Barames Vardhanabhuti, Peerayot Sanposh, "Development of Wireless Signal Transmission and Calibration of Geotechnical Instrumentation for Area 4.1 in Mae Moh Mine, Lamphang Province", วิศวกรรมสาร มก. 26 (84) (2013) 43-58 - มณีนช ชาวหลวง, Peerayot Sanposh, Weerawoot Kanokbannakorn, "ANALYSIS OF GROUNDING SYSTEM FOR SAFETY IN GAS PRODUCTION AND GAS FILLING PLANT", วารสารมหาวิทยาลัยศรีนครินทรวิโรฒ 9 (18) (2017) 136-149 - น.ส.ศิริกัญญา นิงงาม, Peerayot Sanposh, Weerawoot Kanokbannakorn, "Improvement of Lighting Protection System in Diesel Engine Plant", วิศวกรรมสาร ม.เกษตรศาสตร์ 31 (104) (2018) 83-96 	
ระดับนานาชาติ <ul style="list-style-type: none"> - Tzyh-Jong Tarn, Peerayot Sanposh, Daizhan Cheng, Mingjun Zhang, "Output regulation for nonlinear systems: some recent theoretical and experimental results", IEEE Transactions on Control Systems Technology 13 (4) (2005) 605-610 	
บทความวิจัยในการประชุมวิชาการ	
ระดับชาติ <ul style="list-style-type: none"> - Peerayot Sanposh, "การประยุกต์การควบคุมแขนหุ่นยนต์ 2 แขนแบบระนาบกรณีขับเร็วอย่างสมบูรณ์ด้วยวิธีการป้อนกลับที่ยังตรงให้เป็นเชิงเส้น", การประชุมวิชาการ ครั้งที่ 44 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (2006) - วศิน สันนิธิกุล, Peerayot Sanposh, Penjit Srinophakun, สุธี ผู้เจริญชนะชัย, "Controller Design for Continuous Stirred-Tank Reactor (CSTR) in Biodiesel Production Process", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 30 (2007) - นครินทร์ หงษ์สิทธิ์วงค์, Peerayot Sanposh, สุธี ผู้เจริญชนะชัย, "Parameter Estimation using Kalman Filter for Random Measurement in Metal Melting Process", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 30 (2007) - ภาคภูมิ เจริญพร, Peerayot Sanposh, "Induction Furnace Modeling using Artificial Neural Networks", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 30 (2007) - สกล กงแก้ว, Peerayot Sanposh, "Robot arm controller prototype design", การประชุมทางวิชาการของมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 46 (2008) - Peerayot Sanposh, Thongchai Rohitathisa Srinophakun, สุธี ผู้เจริญชนะชัย, วศิน สันนิธิกุล, "Controller and state estimator design for continuous stirred-tank reactor (CSTR) in biodiesel production process", การประชุมทางวิชาการของมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 46 (2008) - ทรงชัย แซ่ตั้ง, Peerayot Sanposh, Luck Chuntanaparb, Varodom Toochinda, ณัฐวุฒิ ชินธนะศ, สมหมาย ศิริ, "Prototype development of a three-axis CNC controller using digital signal processor", การประชุมทางวิชาการของมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 46 (2008) - Peerayot Sanposh, ธรณินทร์ พันทา, "The Controller Designed on ARM7 for an Interaction Level Process", การประชุมทางวิชาการของมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 46 (2008) - Peerayot Sanposh, สุธี ผู้เจริญชนะชัย, นครินทร์ หงษ์สิทธิ์วงค์, "Mixed Kalman Filter and Piecewise Linear Estimation Algorithm for Temperature Estimation in Metal Melting Process", การประชุมทางวิชาการของมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 46 (2008) - สกล กงแก้ว, Peerayot Sanposh, "The Robot Arm Controller Design via Internet", Proceeding of the 2nd- Technology and Innovation for Sustainable Development Conference (2008) - Peerayot Sanposh, ธรณินทร์ พันทา, "The PI Controller Design on ARM7 The Controller Designed on ARM7 for Continuous Stirred-Tank Reactor (CSTR) in Biodiesel Production Process", Proceeding of the 2nd- Technology and Innovation for Sustainable Development Conference (2008) - Peerayot Sanposh, Pakpoom Charoenporn, "Induction furnace estimate temperature using artificial neural networks", การประชุมวิชาการ ครั้งที่ 47 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (2009) - Peerayot Sanposh, นพดล คตะปะนันนท์, "Implementation of PMSM Drive and Control with MC56F8345", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 32 (2009) - ชุตติมา เหล่าสะพาน, Peerayot Sanposh, Natthawut Chinthaned, "Design and Implementation of Feedforward Control for Servo Motor ", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 32 (2009) - รพีพงศ์ รัตนวรัญญู, Peerayot Sanposh, กนกเวทย์ ตั้งพิมพ์รัตน์, Natthawut Chinthaned, "Path Planning and Friction Feedforward Compensation Design for Efficiency Improvement in CNC Machines", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 32 (2009) - สุรเทพ นิลนนท์, Peerayot Sanposh, Penjit Srinophakun, "Automatic Controller Performance Enhancement for Extractors in Biodiesel Production Process by using Internal Model Control (IMC)", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 32 (2009) - Therdbanker, T., Peerayot Sanposh, Chayopitak, N., Fujita, H., "Parameter identification of a linear permanent magnet motor using particle swarm optimization", ECTI-CARD 2010 , 2nd Conference on Application Research and Development (2010) - Wijin Suteeratanapirom, Rapeepong Rattanawaorahirankul, Chutima Laosapan, Peerayot Sanposh, Nattapon Chayopitak, Kanokvate Tungpimolrut, Hiroaki Kunieda, "Friction Feedforward Compensation and Position Feedforward in CNC Machines", ECTI-CARD 2010 , 2nd Conference on Application Research and Development (2010) 	

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

ชื่อ นายพีระยศ แสนโกชณ์ ตำแหน่งทางวิชาการ รองศาสตราจารย์	สังกัด ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์
<ul style="list-style-type: none"> - สุภรณ์ เหมือนหนู, Peerayot Sanposh, Varawan Srichatrapimuk, อมเรศ แก้วปัญญา, "Estimation of Flex Fuel injection Period Using Artificial Neural Networks", การประชุมทางวิชาการของมหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 48 (2010) - รพีพงศ์ รัตนวรัญกุล, สุรเทพ นิลนนท์, Peerayot Sanposh, กนกเวทย์ ตั้งพิมพ์รัตน์, "Friction Feedforward Compensation with PID using Particle Swarm Optimization to Improve Accuracy of a CNC Machines", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 33 (2010) - ปฐมพงศ์ เปรมโยธิน, Peerayot Sanposh, "Max-Plus Linear Discrete Event System in Flexible Manufacturing Control System", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 33 (2010) - ชาลิต นฤมิตรกุล, Peerayot Sanposh, "การควบคุมตำแหน่งแบบคงทนของแขนหุ่นยนต์ก้านเดียวที่มีความไม่แน่นอนเชิงพารามิเตอร์โดยใช้ทฤษฎีป้อนกลับเชิงปริมาตร", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 34 (2011) - นิติ แก้ววรรณศรี, Peerayot Sanposh, "Brushless DC Motor Control using Direct Torque Control with Modified Model Reference Adaptive Control", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 34 (2011) - ปริญญา ศรีธานี, Peerayot Sanposh, "Fast Parameter Identification and Robust Current Control of Brushless DC Motor", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 34 (2011) - ภาณุพันธ์ มังคลา, Peerayot Sanposh, "Minimum-Time Path Planning for SCARA Robot using Gauss Pseudospectral Method", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 34 (2011) - ชาลิต นฤมิตรกุล, Peerayot Sanposh, Withit Chatlatanagulchai, "Robust Control System Design for SCARA Robots using Quantitative Feedback Theory", การประชุมทางวิชาการ ครั้งที่ 50 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (2012) - ภาณุพันธ์ มังคลา, Peerayot Sanposh, "Minimum-Time Path Planning for SCARA Robot using Gauss Pseudospectral Method under Control Input and Control Input Rate Constraints", การประชุมทางวิชาการ ครั้งที่ 50 มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ (2012) - ศักดิ์ดา สุขแสง, Peerayot Sanposh, "SCARA Robot Control Using Model Predictive Control for Packaging Application", การประชุมวิชาการ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ ครั้งที่ 51 "เส้นทางเกษตรไทย ก้าวไกลสู่อาเซียนเพื่อการพัฒนาอย่างยั่งยืน" Thai Agricultural Path Advances toward ASEAN for Sustainable (2013) - Rapeepong Rattanawaorahirunkul, Peerayot Sanposh, Chanin Panjapornpon, ธนา ศรีหะวรรณ, "System Identification for pH Control System by Nonlinear Hammerstein-Wiener Model", การประชุมวิชาการทางวิศวกรรมไฟฟ้า ครั้งที่ 38 (2015) - Rapeepong Rattanawaorahirunkul, Peerayot Sanposh, KANJANAPAN SUKVICHAJ, Chanin Panjapornpon, Yodyium Tipsuwan, สุรเทพ นิลนนท์, "Feedback Linearization with PID Controller Case Study: Automatic Underwater Vehicle Control and pH Control", CRIT 2017 - The Conference of Thai Robot Society on Robotics and Industrial Technology 2017 (2017) <p>ระดับนานาชาติ</p> <ul style="list-style-type: none"> - Peerayot Sanposh, Nontawat Junjareon, "Blended Learning in the Field of Industrial Automation", The 2nd International Symposium 2007 : Trends in Practical and Academic Training for Automation (2007) - นคร ดรีสิงหงษ์, Peerayot Sanposh, Natthawut Chinthaned, Penjit Srinophakun, "Temperature Control of Koji Process by using Fuzzy PD Controller", Tthe 2008 Electrical Engineering/ Electronics, Computer, Telecommunications, and Information Technology (ECTI) International Conference (2008) - Peerayot Sanposh, วศิน สีนะนิกุล, สุธี ผู้เจริญชะชัย, Penjit Srinophakun, Thongchai Rohitathisa Srinophakun, Chanin Panjapornpon, "Feedback Linearization Controller Design for Continuous Stirred-Tank Reactor (CSTR) in Biodiesel Production Process", the 2008 Electrical Engineering/ Electronics, Computer, Telecommunications, and Information Technology (ECTI) International Conference (2008) - Wijin Suteeratanapirom¹, Rapeepong Rattanawaorahirankul², Chutima Laosapan, Peerayot Sanposh, Nattapon Chayopitak, Kanokvate Tungpimolrut, Hiroaki Kunieda, "Eliminating Friction Affect of CNC Machines Using Friction Feedforward Compensation", International Conference on Information and Communication Technology for Embedded Systems (IC-ICTES 2010) (2010) - Tithiwat Therdbanker, Peerayot Sanposh, Nattapon Chayopitak, Hideaki Fujita, "An improved Adaptive Sliding Mode Controller Design for Linear Permanent Magnet Motor", International Conference on Information and Communication Technology for Embedded Systems (IC-ICTES 2010) (2010) - สุภรณ์ เหมือนหนู, Varawan Srichatrapimuk, อมเรศ แก้วปัญญา, Peerayot Sanposh, "Air-Fuel Ratio Control in Ethanol Gasoline Blend Engines using a Combined Neural Network and PI Gain-Scheduling", the 6th International Conference on Automotive Engineering (2010) - Kajojilertsakul, P., Santi Asawasripongton, Peerayot Sanposh, Suwatthikul, J., Fujita, H., "Wavelet based fault detection, classification and location in existing 500 kV transmission line", ECTI-CON 2011 - 8th Electrical Engineering/ Electronics, Computer, Telecommunications and Information Technology (ECTI) Association of Thailand - Conference 2011 (2011) - Pairoj Kajojilertsakul, Santi Asawasripongton, Peerayot Sanposh, Jittiwut Suwatthikul, Hideaki Fujita, "Modeling and Simulation of 500 kV Transmission network for numerical fault calculation, detection, using PSCAD/EMTDC", 2011 Asia-Pacific Power and Energy Engineering Conference (2011) - Barames Vardhanabuti, Peerayot Sanposh, Korchoke Chantawarangul, A. Jotisankasa, V. Teerawut, S. Seawsirikul, T. Vivattavornwong, "Development of ICT Geotechnical Instrumentation and Remote Monitoring System for Mae Moh Mine", International Symposium on Earthquake Hazard Potential and Preparedness for Safety in Coal Mining (2011) - ปานนท์ รัชช์ประยูร Pannatee Rakprayoon, Peerayot Sanposh, Nattapon Chayopitak, "Adaptive and Repetitive Controller for Robotic Manipulators with Slowly Updating Scheme Using B-Spline Shape Function", 2011 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics (2011) 	

ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<p>ชื่อ นายพีระยศ แสนโกชณ์</p> <p>ตำแหน่งทางวิชาการ รองศาสตราจารย์</p>	<p>สังกัด ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์</p>
<ul style="list-style-type: none"> - Rapeepong Rattanawaorahirunkhul, Peerayot Sanposh, Chanin Panjapornpon, "Nonlinear System Identification of pH Process using Hammerstein-Wiener Model", International Conference on Electronics, Information, and Communication (ICEIC) 2016 (2016) - Natthawut Chinthaned, Peerayot Sanposh, "Robust Geometric Control of a Two-Tank System", The 13-th International Conference on Electrical Engineering/Electronics, Computer, Telecommunications and Information Technology (ECTI-CON216), (2016) - Jantanee Rungrangpitayagon, Sirivat Poonvasin, Peerayot Sanposh, Rapeepong Rattanawaorahirunkhul, KANJANAPAN SUKVICHAI, Chanin Panjapornpon, "Feedback Linearization-Based PI Controller for Continuous pH Process System", The 8th annual International Conference on Information and Communication Technology for Embedded Systems (IC-ICTES 2017) (2017) - อัญวัฒน์ แสนโกชณ์, Siriporn Sasimontongkul, Peerayot Sanposh, "X-factor may not associate with the accuracy of the target-hitting", The 8 Asia Pacific Conference on Exercise and Sports Science and the 7th International Conference on Sports and Exercise Science (2017) - Rapeepong Rattanawaorahirunkhul, Peerayot Sanposh, KANJANAPAN SUKVICHAI, Yodyium Tipsuwan, Phakhachon Hoonsuwan, "Feedback Linearization with PID Controller Design for Autonomous Underwater Vehicle Using Particle Swarm Optimization (PSO)", ITC-CSCC2017 - the 32nd International Technical Conference on Circuits, Systems, Computers, and Communications (2017) - วสุธร ศิริยากร, Akrapong Patchararungruang, Peerayot Sanposh, Yodyium Tipsuwan, ชีโนรส นาคเทวีญ, ศุภกฤษฏี เกรียงขจร, ณัฐชนันท์ ทองเต็ม, "Development of ZEABUS 2018 AUV", ICA-SYMP 2019: The 2019 First International Symposium on Instrumentation, Control, Artificial Intelligence, and Robotics (2019) - Surasak Nilnond, Natthawut Chinthaned, Peerayot Sanposh, "Robust H_∞ Control of Robotic System with Parametric Uncertainties based on LMI Pole Placement", 1st International Symposium on Instrumentation, Control, Artificial Intelligence, and Robotics, ICA-SYMP 2019 (2019) 	
<p>รางวัลผลงานนำเสนอในการประชุมวิชาการ</p> <ul style="list-style-type: none"> - Best Paper Award (CT) Control ประจำปี 2552 เรื่อง "การออกแบบและประยุกต์ใช้การควบคุมป้อนไปหน้าสำหรับเซอร์โวมอเตอร์" จาก EE-Con Committee - The Best Student Paper Title ประจำปี 2553 เรื่อง "An improved Adaptive Sliding Mode Controller Design for Linear Permanent Magnet Motor" จาก Committee of ICICTES 	

ผลงานวิจัยนี้เป็นรายการรวบรวมระหว่างปี 1 มกราคม 2548 - 7 มิถุนายน 2563