

## ข้อมูลอาจารย์มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์

<b>ชื่อ</b> ดร.อัศรพงศ์ พ็ชรรุ่งเรือง	
<b>ตำแหน่งทางวิชาการ</b> ผู้ช่วยศาสตราจารย์	<b>สังกัด</b> ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์
<b>การดำรงตำแหน่งบริหาร</b> -	
<b>การศึกษา</b> Ph.D. (Engineering), The University of Melbourne, ออสเตรเลีย, 2547 M.Eng. (Computer Science), AIT, , 2540 วศ.บ.(วิศวกรรมคอมพิวเตอร์), มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, ไทย, 2537	
<b>สาขาเชี่ยวชาญ/สนใจ</b> Computer Systems, Computer Networking, Computer Control Systems, Microprocessors	
<b>งานสอน</b> Computer & Programming Computer and Programming Computer Architecture & Organization Computer Organization & Architecture Computer Organization & Assembly Language Computer Organization & Network System Computer Organization and Assembly Language Computer System Laboratory Computers & Programming Digital System Architecture Digital Systems Design Electronic Commerce Independent Study Innovative Thinking Logic Circuit Laboratory Object Oriented Programming 1 Operating Sys. for Software & Knowledge Eng. Operating Sys.for Software & Knowledge Eng. Research Methodology in Information Tech.	
<b>โครงการวิจัย</b> ปี 2556-2557 เครื่องมือวัดปริมาณการละลายของออกซิเจนในน้ำ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว ปี 2557 การพัฒนาระบบการเรียนการสอนทางอิเล็กทรอนิกส์สำหรับคณะวิศวกรรมศาสตร์ ( หัวหน้าโครงการ ) ได้รับทุนจากทุนส่วนตัว	
<b>บทความวิจัยในวารสารวิชาการ</b> ระดับชาติ - สุวจี ศรีสุวรรณ, Somchai Numprasertchai, Akrapong Patchararungruang, "The Implementation of the Online Community of Practices (OCOPs) based on the Six Thinking Hats Concept for Sharing Knowledge", วิศวกรรมสาร มก. 29 (95) (2016) 31-38 ระดับนานาชาติ - Akrapong Patchararungruang, Halgamuge, SK, Shenoy, N, "Optimized rule-based delay proportion adjustment-for proportional differentiated services", IEEE JOURNAL ON SELECTED AREAS IN COMMUNICATIONS 23 (2) (2005) 261-276	
<b>บทความวิจัยในการประชุมวิชาการ</b> ระดับชาติ - ศุภกฤษฏ์ เกรียงขจร, Akrapong Patchararungruang, Somchai Numprasertchai, "Underwater Computer Vision of the ZEABUS AUV", ICA-SYMP 2019: The 2019 First International Symposium on Instrumentation, Control, Artificial Intelligence, and Robotics (2019) ระดับนานาชาติ - วสุธร ศิริยากร, Akrapong Patchararungruang, Peerayot Sanposh, Yodyium Tipsuwan, ชีโนรส นาคเทวีญ, ศุภกฤษฏ์ เกรียงขจร, ณัฐชนันท์ ทองเต็ม, "Development of ZEABUS 2018 AUV", ICA-SYMP 2019: The 2019 First International Symposium on Instrumentation, Control, Artificial Intelligence, and Robotics (2019)	

ผลงานวิจัยนี้เป็นรายการรวบรวมระหว่างปี 1 มกราคม 2548 - 6 กรกฎาคม 2563